

Aktuelle Nutzung / Bedienung der Wallbox (cFos Power Brain 11kW Solar)

Das Laden wird über einen RFID Tag direkt an der Wallbox gestartet.

Der Default Modus ist „Überschuss laden“. Sobald das Ladekabel ab oder angesteckt wird auch in Loxone der Modus „Überschuss laden“ angewählt - das Überschuss Laden wird über eine einzige Regler in der Wallbox bewerkstelligt

Regel

ID: 0 Mo Di Mi Do Fr Sa So

Regel ist aktiv PV-Überschuss

Bedingung

PV-Überschuss Limit oder Formel (Eckmaß)

Nicht Bedingung negieren, d.h. Regel bei nicht erfüllter Bedingung ausführen

Zeit (s), Regel weiter ausführen ohne erfüllte Bedingung

Aktion

PV-Überschuss liefern **Strom pro Phase in mA** Beenden Aktuellen Wert zurückliefern

[Hinweise zu den Laderregeln](#)
[Hinweise zum Überschussladen](#)

Löschen

Möglichkeiten in Loxone

Über den Loxone Baustein Wallbox kann man das Laden Pausieren/Starten, maximale Ladeleistung, Überschuss laden oder eine freiwählbare Leistung anwählen.

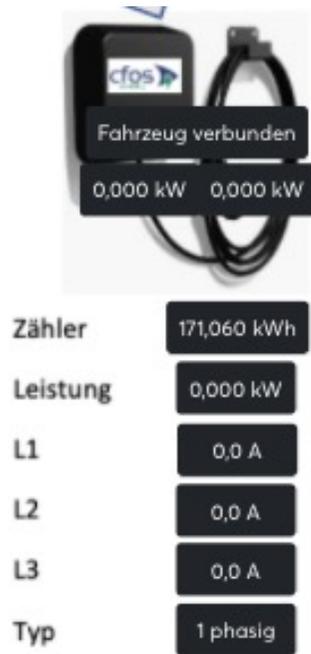
Achtung – man muss beim Umschalten immer etwas geduldig sein weil z.B. beim Wechsel der Phasen in der Wallbox erst die Wartezeiten welche konfiguriert sind abgewartet werden

Schnittstelle Loxone

Die Istwerte werden per ModBus TCP von der Wallbox gelesen, Zählerstand, aktuelle Leistung, Charging Pilot Status, Ströme L1, L2, L3, Phasenschutz Status, aktueller RFID
Das Template für Loxone ist angefügt

Die Kommandos an die Wallbox erfolgen über die HTTP API weil diese sich, meiner Meinung nach, in Loxone einfacher Triggern lassen als ModBus Signale
Laden Start/ Laden Ende / Laderegel EIN / Laderegel AUS / Strom Begrenzung / Phasenschutz Anwahl
zusätzlich noch für einen HTTP Zähler zur Anzeige in der Wallbox SOC, Ladeleistung und Ladezähler vom Auto
Das Template für Loxone ist angefügt

Screenshot aus eine Anlagenübersicht

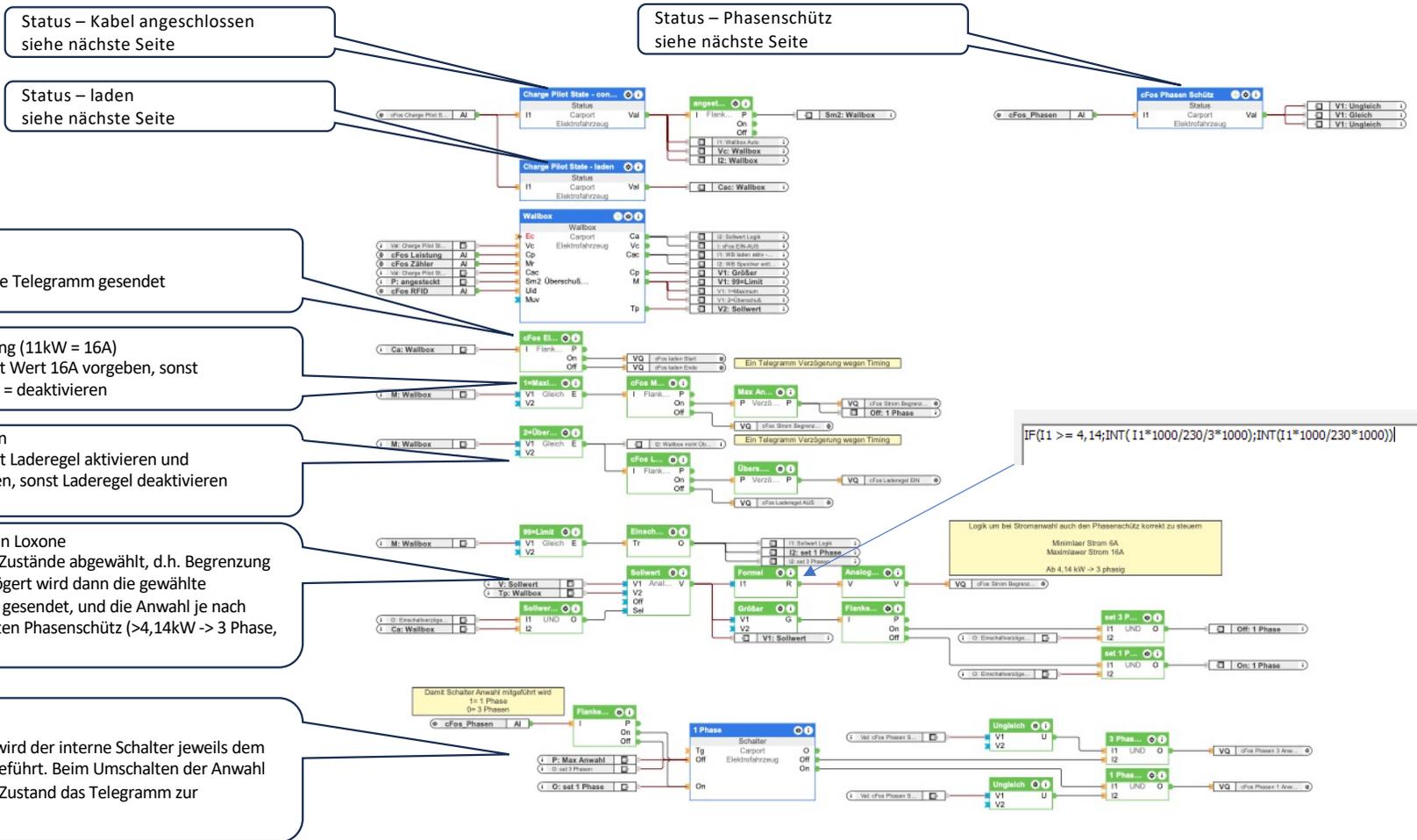


Screenshot Wallbox Baustein



Loxone Logik

ein Ausdruck der Logik ist angefügt mit besserer Auflösung angefügt



Charge Pilot State - connected

I	V1	Wert	I	V2	Wert	I	V3	Wert	I	V4	Wert	Symbol	Symbolfarbe	Statustext	Statuswert
I1	==	0	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Yellow	Bearbeiten... Warten	0
I1	==	1	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Blue	Bearbeiten... Fahrzeug erkannt	1
I1	==	2	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Green	Bearbeiten... laden	1
I1	==	3	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Green	Bearbeiten... laden mit Lüftung	1
I1	==	4	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Orange	Bearbeiten... kein Strom	0
I1	==	5	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Red	Bearbeiten... Fehler	0
I1	==	9	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Red	Bearbeiten... DC-Sensor Fehler	0
-	==	0	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Red	Bearbeiten... Fehler <v1>	0

Charge Pilot State - laden

I	V1	Wert	I	V2	Wert	I	V3	Wert	I	V4	Wert	Symbol	Symbolfarbe	Statustext	Statuswert
I1	==	0	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Yellow	Bearbeiten... Warten	0
I1	==	1	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Blue	Bearbeiten... Fahrzeug erkannt	0
I1	==	2	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Green	Bearbeiten... laden	1
I1	==	3	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Green	Bearbeiten... laden mit Lüftung	1
I1	==	4	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Orange	Bearbeiten... kein Strom	0
I1	==	5	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Red	Bearbeiten... Fehler	0
I1	==	9	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Red	Bearbeiten... DC-Sensor Fehler	0
-	==	0	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Red	Bearbeiten... Fehler <v1>	0

Status Phasenschütz

I	V1	Wert	I	V2	Wert	I	V3	Wert	I	V4	Wert	Symbol	Symbolfarbe	Statustext	Statuswert
I1	==	0	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Green	Bearbeiten... 3 phasig	3
I1	==	1	-	==	0	-	==	0	-	==	0		Blue	Bearbeiten... 1 phasig	1
-	==	0	-	==	0	-	==	0	-	==	0				0